

DN12- 12,14,15,40,41,43 Tentamen i Numeriska metoder gk, 09-01-12, kl 10-13

DEL 1 Inga hjälpmedel. Betygsgränser inkl bonuspoäng: 14p E. För bonuspoäng ange termin och år

- (3p) 1. Newton-Raphson's metod används till att beräkna en rot
- α
- till en ekvation
- $f(x) = 0$
- .

Hur lyder iterationsformeln?

$x_{n+1} = x_{n-1} - f(x_n)/f'(x_n)$

$x_{n+1} = x_n - f'(x_n)/f(x_n)$

$x_{n+1} = f(x_n)/f'(x_n)$

$x_{n+1} = x_n + f(x_n)/f''(x_n)$

$x_{n+1} = f(x_n)$

$x_{n+1} = x_n - f(x_n)/f'(x_n)$

För felet $e_n = x_n - \alpha$ gäller (om x_n konvergerar mot α) kvadratisk konvergens, vilket innebär ...

$e_{n+1} \approx Ce_n$

$e_{n+1} = Cx_n^2$

$e_{n+1} \approx C^2e_n$

$e_{n+1} \approx Ce_n^2$

$e_{n+1} = C(x_n^2 - e_n^2)$

- (2p) 2. En grov approximation till följande integral är

$$\int_1^3 \frac{dx}{10 + e^{-(x+10)} + 0.01x^2}$$

0.2

0.02

0.002

200

20

2

- (3p) 3. Man önskar bestämma roten
- α
- till ekvationen
- $\int_0^1 e^{-\alpha x^2} = \alpha$
- Vilken av nedanstående metodkombinationer kan användas?

 Eulers metod samt trapetsmetoden Trapetsmetoden samt Gausselimination Provkottsmetoden samt interpolation Runge-Kuttametoden samt interpolation Trapetsmetoden samt Newton-Raphson Trapetsmetoden samt Runge-Kuttametoden

- (3p) 4. Man önskar beräkna
- $y(3)$
- , där
- $y(x)$
- satisfierar differentialekvationen
- $y' + 1 = xy^2$
- ,
- $y(1) = 1$
- . Eulers metod med steget
- $h = 1$
- används.

Vad blir resultatet?

1

0

-1

-2

 inget av ovanstående

Ovanstående differentialekvationsproblem är ett ...

 randvärdesproblem begynnelsevärdesproblem linjärt problem ett andra ordningens problem interpolationsproblem

- (2p) 5. Minstakvadratanpassning av ett andragradspolynom till tio punkter ger upphov till ett system av normalekvationer $A^T A c = A^T b$. Matrisen $A^T A$ är av storleken (antal rader \times antal kolumner) ...

- | | |
|---|--|
| <input type="checkbox"/> 2×2 | <input type="checkbox"/> 10×2 |
| <input type="checkbox"/> 10×3 | <input type="checkbox"/> 3×2 |
| <input type="checkbox"/> 10×10 | <input type="checkbox"/> 3×3 |

(2p)

6. Givet ett linjärt ekvationssystem $Ax = b$, där matrisen A är $n \times n$.

Matrisen A kallas gles om

- | | |
|---|---|
| <input type="checkbox"/> de flesta element $a_{ij} \neq 0$ | <input type="checkbox"/> matrisen A är singulär |
| <input type="checkbox"/> många element saknas i A | <input type="checkbox"/> n är mycket stort |
| <input type="checkbox"/> de flesta elementen är lika med noll | |

- (2p) 7. Trapetsmetoden för numerisk lösning av differentialekvationer har noggrannhetsordning 2. Detta betyder att ...

- Felet avtar med antalet steg
- Felet är proportionellt mot steglängden i kvadrat
- Antalet korrekta decimaler kvadreras
- Felet är proportionellt mot steglängden

- (2p) 8. När man löser differentialekvationen $y' = -10y, y(0) = 1$ med Eulers framåtmetod råkar man ut för numerisk instabilitet om ...

- $0 \leq h \leq 0.2$
- $h = 0.1$
- $0 \leq h \leq 0.1$
- $0.1 \leq h \leq 0.2$
- $0.2 \leq h \leq 0.3$

- (1p) 9. Givet $y(2) = 4$ och $y(7) = 2$. Värdet $y(5)$ beräknat med linjärinterpolation blir ...

- 2.7
- 2.5
- 2.8
- 2.0
- 3.0

DN12- 12,14,15,40,41,43 Tentamen i Numeriska metoder gk

Onsdag 09-01-12, kl 10-13

DEL 2 Inga hjälpmedel. Rättas endast om del 1 är godkänd. Betygsgränser inkl bonuspoäng: 10p D, 20p C, 30p B, 40p A.

- (12p) 1. Inför lämpliga beteckningar och formulera Newtons metod för följande problem.

$$2e^{x-y} = 2.01 - 2y, \quad e^{x+y} = 0.99 + x \quad (*)$$

Motivera varför $x = 0, y = 0$ är en bra startgissning. Formulera det linjära ekvationssystem som skall lösas i den första iterationen. Uttryck med siffrvärden och lös ekvationssystemet. Skissera därefter en algoritm, gärna i form av ett Matlabprogram som löser (*) med Newtons metod, och med fel mindre än 10^{-6} i varje komponent av lösningen. Bägge komponenterna och deras korrekationer ska skrivas ut.

- (6p) 2. En funktion $f(x)$ är given i form av en tabell $(x_i, f(x_i)), i = 1, 2, \dots, n$

Tabellsteget $h = x_{i+1} - x_i$ är konstant. Vi önskar beräkna approximativa derivatavärden $f'(x_i), i = 1, 2, \dots, n$. Ange lämpliga approximationsformler som ger dessa derivatavärden för samtliga x_i -värden. Ange även vilken noggrannhetsordning formelerna har .

- (21p) 3. Givet följande differentialekvationer

$$m \frac{d^2 y}{dt^2} + c \frac{dy}{dt} = -g + kx, \quad \frac{dx}{dt} = py \quad (**)$$

som tillsammans med villkoren "då tiden $t = 0$ så gäller $x = 0, y = 1, dy/dt = 0$ " beskriver en partikels bana i xy -planet. Följande parametervärden gäller: $m = 1, c = 0.1, g = 10, k = 0.1$ och $p = 2$.

- (6) a) Skriv om dessa ekvationer som ett system av första ordningens differentialekvationer. Ange även begynnelsevillkoren!
(En enklare uppgift erhålles om $p = 0$. För max 3p, lös uppgiften för detta enklare differentialekvationsproblem)
- (10) b) Formulera en algoritm, gärna i form av ett Matlabprogram som löser differentialekvationen på tidsintervallet $[0, 8]$.
Plotta lösningen $y(t)$, dvs y som funktion v t .
Plotta även $y(x)$, dvs y som funktion av x .
(Även här får du lösa det enklare problemet, men det ger maximalt 5p.)
- (5) c) De två differentialekvationerna (**) kan ersättas med EN differentialekvation, vilken ger lösningen $y(x)$ direkt, utan att gå via tiden t . Formulera denna differentialekvation (som kommer att bli av andra ordningen och innehålla derivatatermer $d^2 y/dx^2$ och dy/dx) samt dess begynnelsevillkor. Skriv om som ett system av första ordningen och formulera en algoritm gärna i form av ett Matlabprogram som löser problemet och sedan plottar $y(x)$.

(11p) 4. Givet följande randvärdesproblem

$$\frac{d^2y}{dx^2} = xy, \quad y(0) = 0, \quad y(1) = 1$$

- (3) a) Inför lämpliga beteckningar och ställ upp en differensapproximation som kan användas för att lösa problemet.
- (8) b) Välj steglängden $h = 0.2$. Ställ upp det linjära ekvationssystem som erhålles då differensmetoden i a) används. Hur många ekvationer erhålls? Har matrisen i ekvationssystemet någon egenskap som kan utnyttjas för att lösa ekvationssystemet med färre operationer i Gausseliminationen?