

Tentamen i Numeriska metoder för DN1212, DN1214, DN1215, DN1240, DN1241, DN1243
Fredag 19/10 2012, kl 14-17

DEL 1 Inga hjälpmedel. Betygsgräns (inkl bonuspoäng) för betyg E: 14p. Ange ovan dina giltiga bonuspoäng från ht-12, vt-12 eller ht-11, och den kursomgång (linje, termin, år) där poängen erhållits

- (2p) 1. Ekvationen $(2-x)^2 + 3 \ln(x) - 0.5 = 0$ skall lösas med Newtons metod. Om startvärdet $x_0 = 1$ används vad blir nästa iterat x_1 ?

- | | |
|------------------------------|--------------------------------------|
| <input type="checkbox"/> 0.5 | <input type="checkbox"/> 1.7 |
| <input type="checkbox"/> 1.0 | <input type="checkbox"/> 2.0 |
| <input type="checkbox"/> 1.5 | <input type="checkbox"/> något annat |

- (3p) 2. Givet 20 par av mätvärden $(t_i, y_i), i = 1, 2, \dots, 20$. Funktionen $y(t) = a + be^{-2t} + c/t$ skall anpassas till dessa mätvärden med minsta kvadratmetoden.

Vilken dimension får matrisen A i det överbestämda linjära ekvationssystemet $Ap = y, p = (a, b, c)^T$ (1.5p)

- 20×20
 3×20
 20×3
 3×3
 någon annan

Vad gäller för minstakvadratlösningen p (1.5p)?

- euklidiska normen för p minimeras
 $A^T p$ ska bli noll
 euklidiska normen av $y - p$ minimeras
 euklidiska normen av $y - Ap$ minimeras
 $AA^T p = Ay$

- (3p) 3. Givet (x, y) -värdena $(-1, -1), (0, 1)$ och $(1, 1)$.

Vilket polynom $p(x)$ interpolerar dessa värden? (1.5p)

- $p(x) = 1 + x - x^2$
 $p(x) = 1 - x - x^2$
 $p(x) = 1 + x + x^2$
 $p(x) = 1 + 2x$
 något annat

Vilken rät linje $y = a + bx$ minstakvadratanpassar dessa värden? (1.5p)

- $y = 1 + x/3$
 $y = 1 + 2x$
 $y = 1/3 + x$
 $y = 1/2 + x$
 någon annan

- (3p) 4. Givet differentialekvationen $y' = x - y - 1, y(1) = a$.

Antag att begynnelsevärdet $a = 2$. Om Eulers metod med steget $h = 1$ används, vad blir då $y(2)$ approximativt? (1p)

- 1
 -0.5
 0
 1

Om Eulers metod med steget $h = 0.5$ används, för vilket begynnelsevärde a blir Eulerapproximationen av $y(2)$ lika med 0.5? (2p)

- $a = 0.5$
 $a = 0.8$
 $a = 1$

(2p) 5. Trapetsvärdet $T(h)$ (där h är steglängden) för beräkning av en integral $I = \int_a^b f(x)dx$ har noggrannhetsordningen två. Detta innebär att

- Integralen kan skrivas om som en andra ordningens differentialekvation
- Felet $T(h) - I$ är i stort sett proportionellt mot h^2 .
- Resultatet av beräkningen blir ett polynom av andra graden.
- Felet avtar med en faktor 2 då steglängden halveras.

(2p) 6. För att lösa ett linjärt ekvationssystem $Ax = b$ med n obekanta med Gausselimination är tidsåtgången proportionell mot

Om A är triangulär (1p)

- n^3
- n^2
- n
- oberoende av n

Om A är tridiagonal(1p)

- n^3
- n^2
- n
- oberoende av n

7. Givet följande ekvation, där vi vill beräkna roten $x = \alpha$.

$$\int_0^x e^{-t^2} dt + x^2 = 1$$

(2p) Vilka numeriska metoder är lämpligast att kombinera för att lösa problemet?

- Trapetsregeln och interpolation
- Eulers metod med extrapolation
- Trapetsregeln och Newton-Raphson
- Minstakvadratmetoden och Eulers metod
- Runge-Kuttas och trapetsregeln

8. Differentialekvationssystemet

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 + z^2 + x - 5, \quad \frac{dz}{dx} = -z + 2\left(\frac{dy}{dx}\right)^2 - 1$$

(3p) skrivs om som ett system av n st första ordningens differentialekvationer.

n blir .. (2p)

- 2
- 3
- 4
- 5
- det är omöjligt att säga.

Om Runge-Kuttas metod används, hur många begynnelsevärden krävs? (1p)

- 2
- 3
- 4
- 5
- det är omöjligt att säga.

Tentamen i Numeriska metoder för DN1212, DN1214, DN1215, DN1240, DN1241, DN1243
Fredag 19/10 2012, kl 14-17

DEL 2 Inga hjälpmedel. Rättas endast om del 1 är godkänd. Betygsgränser inkl bonuspoäng: 10p D, 20p C, 30p B, 40p A.

(15p) **1.** Givet följande icke-linjära ekvationssystem:

$$e^{x-y} = 1.1 - y, \quad 2e^{x+y} = 0.9 + x \quad (*)$$

- a) (4p) Inför lämpliga beteckningar, ange jacobianen och formulera Newtons metod för detta ekvationssystem.
- b) (4p) Givet startvärdena $x = 0, y = 0$. Formulera och lös det linjära ekvationssystem som bildas i den första iterationen.
- c) (7p) Skissera därefter en algoritm, gärna i form av ett MATLAB-program som löser (*) med Newtons metod, och med fel mindre än 10^{-6} i varje komponent av lösningen. Skriv ut en tabell som för varje iteration skriver en rad innehållande bägge komponenterna och deras korrekitioner. Svara på frågan: Hur ser man i tabellen att konvergensen är kvadratisk?

(20p) **2.** Givet följande differentialekvationsproblem

$$\frac{d^2y}{dt^2} + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + 1 = 0, \quad y(0) = 1, \quad \frac{dy}{dt}(0) = 0$$

- a) (3p) Skriv om differentialekvationen som ett system på vektorform av första ordningen.

$$\frac{d\mathbf{u}}{dt} = \mathbf{f}(t, \mathbf{u}), \quad \mathbf{u}(0) = \mathbf{u}_0$$

Ange både högerledet \mathbf{f} och begynnelsevärdet \mathbf{u}_0 .

- b) (12p) Vi vill beräkna den tidpunkt T då $y(T) = 0$.
Skissera en algoritm, gärna i form av ett MATLAB-program, som med Eulers metod ger en lösningskurva $(t_0, y_0), (t_1, y_1), (t_2, y_2), \dots$ fram till det t_i -värde, där $y_i < 0$ för första gången. Detta t_i -värde ger en grov approximation till T . Steglängden h väljs till $h = 0.001$. Lösningskurvan $y(t)$ erhållen med Eulers metod ska plottas.
- c) (5p) Utöka algoritmen i b) så att tidpunkten T bestäms noggrannare med hjälp av linjärinterpolation genom att använda de två sista punkterna på lösningskurvan i b).

(15p) **3.** Givet randvärdesproblemet

$$\frac{d^2y}{dx^2} + kx^2y + 1 = 0, \quad y(0) = 0, y(2) = 1$$

där k är en parameter.

- a) (5p) Antag att $k = 1$. Inför lämpliga beteckningar, ställ upp en differensapproximation till problemet, välj en steglängd h och formulera det ekvationssystem som ger den numeriska lösningen. Ange speciellt sambandet mellan steglängden h och antalet ekvationer n . MATLAB-program krävs ej.
- b) (10p) Vi vill nu beräkna det k -värde för vilket $y(1) = 2$. Diskutera lämpliga metoder som behövs för att lösa problemet. MATLAB-program krävs ej, men du ska komma fram till en algoritm som med ord och formler beskriver hur k erhålles och som kan översättas till ett MATLAB-program.

Tentamen i Numeriska metoder för DN1212, DN1214, DN1215, DN1240, DN1241, DN1243
Fredag 19/10 2012, kl 14-17

DEL 1 Inga hjälpmedel. Betygsgräns (inkl bonuspoäng) för betyg E: 14p. Ange ovan dina giltiga bonuspoäng från ht-12, vt-12 eller ht-11, och den kursomgång (linje, termin, år) där poängen erhållits

- (2p) 1. Ekvationen $(2-x)^2 + 3\ln(x) - 0.5 = 0$ skall lösas med Newtons metod. Om startvärdet $x_0 = 1$ används vad blir nästa iterat x_1 ?

0.5

- (3p) 2. Givet 20 par av mätvärden $(t_i, y_i), i = 1, 2, \dots, 20$. Funktionen $y(t) = a + be^{-2t} + c/t$ skall anpassas till dessa mätvärden med minsta kvadratmetoden.

Vilken dimension får matrisen A i det överbestämda linjära ekvationssystemet $Ap = y, p = (a, b, c)^T$ (1.5p)

20×3

Vad gäller för minstakvadratlösningen p (1.5p)?

euklidiska normen av $y - Ap$ minimeras

- (3p) 3. Givet (x, y) -värdena $(-1, -1), (0, 1)$ och $(1, 1)$.

Vilket polynom $p(x)$ interpolerar dessa värden? (1.5p)

$p(x) = 1 + x - x^2$

Vilken rät linje $y = a + bx$ minstakvadratanpassar dessa värden? (1.5p)

$y = 1/3 + x$

- (3p) 4. Givet differentialekvationen $y' = x - y - 1, y(1) = a$.

Antag att begynnelsevärdet $a = 2$. Om Eulers metod med steget $h = 1$ används, vad blir då $y(2)$ approximativt? (1p)

0

Om Eulers metod med steget $h = 0.5$ används, för vilket begynnelsevärde a blir Eulerapproximationen av $y(2)$ lika med 0.5? (2p)

$a = 1$

- (2p) 5. Trapetsvärdet $T(h)$ (där h är steglängden) för beräkning av en integral $I = \int_a^b f(x)dx$ har noggrannhetsordningen två. Detta innebär att

Felet $T(h) - I$ är i stort sett proportionellt mot h^2 .

- (2p) 6. För att lösa ett linjärt ekvationssystem $Ax = b$ med n obekanta med Gausselimination är tidsåtgången proportionell mot

Om A är triangulär (1p)

n^2

Om A är tridiagonal(1p)

n

7. Givet följande ekvation, där vi vill beräkna roten $x = \alpha$.

$$\int_0^x e^{-t^2} dt + x^2 = 1$$

- (2p) Vilka numeriska metoder är lämpligast att kombinera för att lösa problemet?

Trapetsregeln och Newton-Raphson

8. Differentialekvationssystemet

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 + z^2 + x - 5, \quad \frac{dz}{dx} = -z + 2\left(\frac{dy}{dx}\right)^2 - 1$$

(3p) skrivs om som ett system av n st första ordningens differentialekvationer.

n blir .. (2p)

3

Om Runge-Kuttas metod används, hur många begynnelsevärden krävs? (1p)

3

Tentamen i Numeriska metoder för DN1212, DN1214, DN1215, DN1240, DN1241, DN1243
Fredag 19/10 2012, kl 14-17

DEL 2 Lösningar**1. Ekvationslösning**

- a. Inför vänsterledsvektorn \mathbf{f} där $f_1(x, y) = e^{x-y} + y - 1.1$, $f_2(x, y) = 2e^{x+y} - x - 0.9$. Då erhålles jacobianen $J(x, y)$:

$$J(x, y) = \begin{pmatrix} e^{x-y} & 1 - e^{x-y} \\ -1 + 2e^{x+y} & 2e^{x+y} \end{pmatrix}$$

Låt vidare $\mathbf{u} = (x, y)^T$. Då blir Newtons metod

$$\mathbf{u}_{k+1} = \mathbf{u}_k - J^{-1}(\mathbf{u}_k)\mathbf{f}(\mathbf{u}_k)$$

- b. Insättning av $x = 0$ och $y = 0$ i jacobianen och högerledet ovan ger

$$J(0, 0) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{f}(0, 0) = \begin{pmatrix} -0.1 \\ 1.1 \end{pmatrix}$$

Ekvationssystemet som ska lösas är $J(0, 0)\delta\mathbf{u} = -\mathbf{f}(0, 0)$ vilket ger $\delta\mathbf{u} = (0.1, -0.6)^T$

- c. MATLAB-program

```
u=[0,0]';delta=[1,1]';
tabell=[u' delta'];
format short e
while abs(delta)>1e-6
f=[exp(u(1)-u(2))+u(2)-1.1;2*exp(u(1)+u(2))-u(1)-0.9];
J=[exp(u(1)-u(2)),1-exp(u(1)-u(2));-1+2*exp(u(1)+u(2)),2*exp(u(1)+u(2))];
delta=-J\u{u};u=u+delta;
tabell=[tabell;u',delta'];
end
tabell
```

2. Begynnelsevärdesproblem

- a. Låt $u_1 = y$, $u_2 = dy/dt$. Systemet blir $du_1/dt = u_2$, $u_1(0) = 1$, $du_2/dt = -u_1^2 - 1$, $u_2(0) = 0$.

- b. MATLAB-program

```
u=[1,0]';t=0;h=1e-3;
uout=[u'];tout=[t];
while u(1)>0
u=u+h*[u(2);-u(1)^2 - 1];
t = t + h;
uout = [uout; u'];
tout = [tout; t];
end
T = t;
plot(tout, uout(:, 1))
```

- c. Ekvationen för den räta linjen $y(t)$ mellan (t_{n-1}, y_{n-1}) och (t_n, y_n) är $y(t) - y_n = k(t - t_n)$, där $k = (y_n - y_{n-1})/h$. Detta ger $T = t_n - k/y_n$. I stället för satsen $T=t$ för in följande satser
- ```
n=length(tout);
T=t-u(n,1)/((u(n,1)-u(n-1,1)/h))
```

### 3. Randvärdesproblem

- a. Vi använder FDM (Finita DifferensMetoden). Definiera först ett grid:  $x_0 = 0, x_1 = h, \dots, x_{n+1} = (n+1)h = 2$ . Ställ upp en differensapproximation:

$$x = x_i : \quad \frac{y_{i+1} - 2y_i + y_{i-1}}{h^2} + x_i^2 y_i + 1 = 0, \quad y_0 = 0, y_{n+1} = 1$$

Ekvationssystemet blir  $Ay = b$ , där

$$A = \begin{pmatrix} -2 + h^2 x_1^2 & 1 & 0 & 0 \dots 0 \\ 1 & -2 + h^2 x_2^2 & 1 & 0 \dots 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 \dots 0 & 0 & 1 & -2 + h^2 x_n^2 \end{pmatrix} \quad b = h^2 \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ \cdot \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \cdot \\ -1 \end{pmatrix}$$

- b. Finita differensmetoden kombineras med sekantmetoden.

0. Låt  $K1=0$ , "fejkat" värde för  $k$ .
1. Välj först en steglängd  $h$ .
2. Välj två startvärden för  $k$ :  $k1$  och  $k2$ .
3. Lös randvärdesproblemet för  $k1$  och  $k2$ . Detta ger två approximativa värden för  $y(1)$ :  $y11$  och  $y12$ .
4. Beräkna med sekantmetoden nästa  $k$ -värde:  $k3$
5. Byt:  $k1=k2, k2=k3, y11=y12$ .
6. Beräkna approximativt värde för  $y(1)$  för (nya)  $k2$ : ger (nytt)  $y12$
7. Om  $\text{abs}(k2-k1) > 1e-6$  gå till 4.
8. Låt  $K2=k2$ , den approximation som sekanttoleransen  $1e-6$  ger.
9. Om  $\text{abs}(K2-K1) > 1e-4$ , låt  $h=h/2, K1=K2$ , gå till 1.
10. Tag  $K2$  som slutlig approximation till  $k$ .